

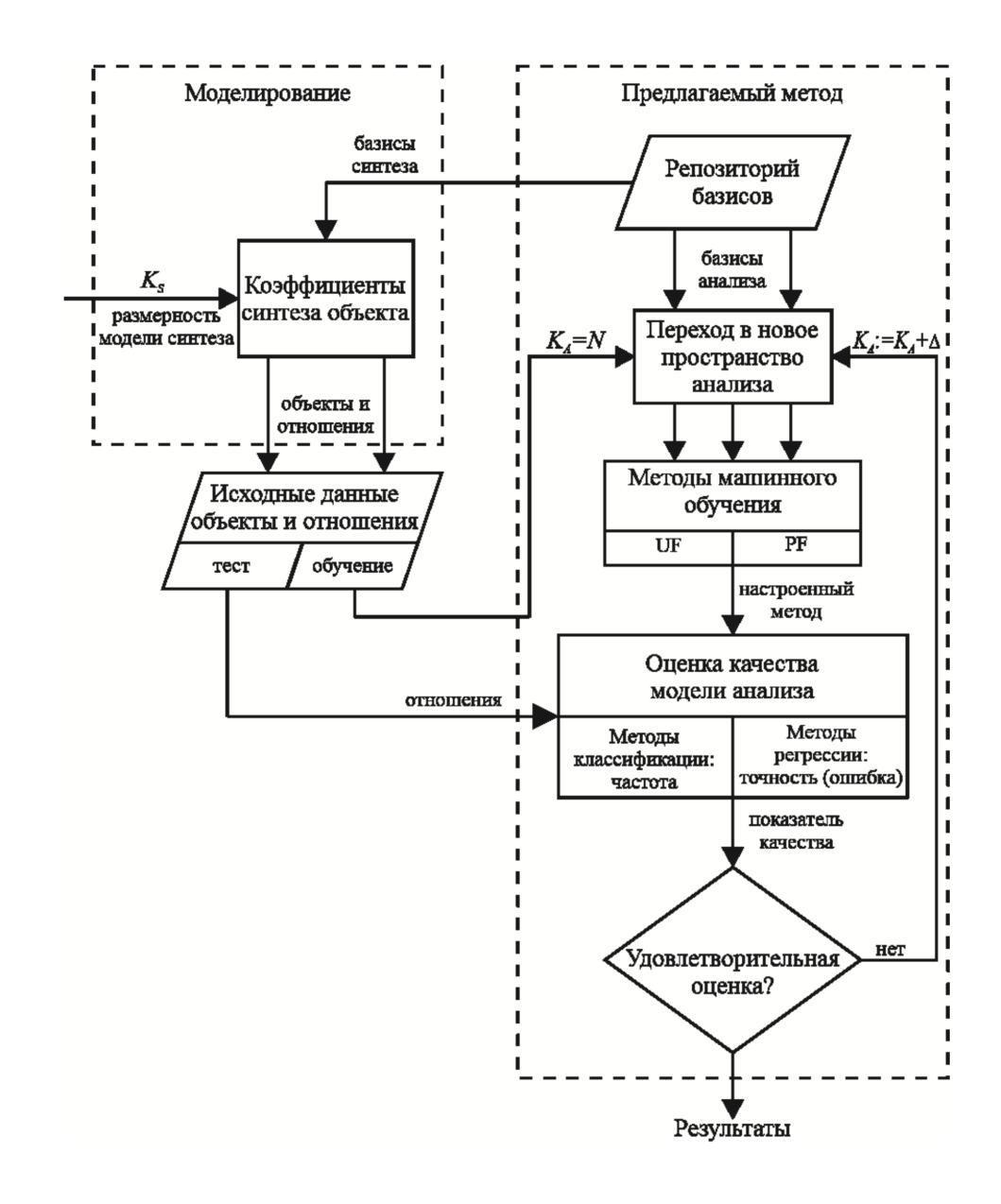
ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПРЕДПОЧТЕНИЙ УЧАСТНИКА ДОРОЖНОГО ДВИЖЕНИЯ НА ЛИЧНОМ ТРАНСПОРТЕ МЕТОДОМ ПАРНЫХ СРАВНЕНИЙ

А.А. Бородинов

Метод

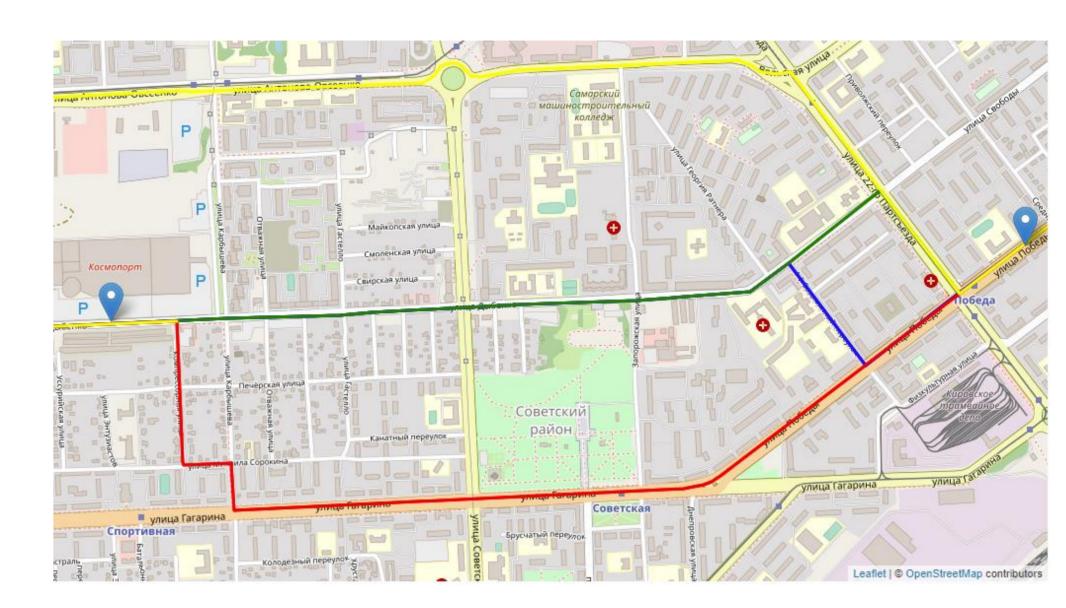
Предлагаемый метод может быть представлен как набор шагов:

- 1) нормализация значений признаков диапазоне [0,1];
- 2) выбор нового признака пространства (базиса) Y:
- 3) преобразование исходного вектора признаков в новое пространство признаков Y с большей размерностью K = dim (Y) ≥ N;
- 4) построение линейного или нелинейного классификатора в пространстве признаков Ү. Восстановление функции полезности (UF) для линейного классификатора и / или функции предпочтения (PF) выполняется автоматически;
- 5) оценка качества классификатора здания по набору данных испытаний;
- 6) если оценка удовлетворительная, прекратить процедуру; в противном случае перейдите к шагам 3 или 2 (если все доступные размеры пространства объектов уже используются).



Размер обучающей выборки, в количестве принятых решений γ	Размер контрольной выборки, в количестве принятых решений
3	40
10	40
20	30
30	20

Nº	γ=3		γ=10		γ=20		γ=30	
user	d	Ka	d	Ka	d	Ka	d	Ka
1	0.205	11	0.198	13	0.200	15	0.181	13
2	0.225	17	0.205	13	0.194	11	0.168	13
3	0.197	15	0.190	13	0.159	13	0.188	13
4	0.245	13	0.235	11	0.172	11	0.219	11
среднее	0.218	14	0.207	12.5	0.181	12.5	0.189	12,5
медиана	0.215	14	0.202	13	0.183	12	0.185	13



- 1) отношение расстояния между А и В по прямой к длине текущего трека;
- 2) отношение длины кратчайшего (по расстоянию) трека к длине текущего трека;
- 3) интенсивность перекрестков на 100м текущего трека (=число перекрестков/(L/100));
- 4) отношение числа поворотов к общему числу перекрестков для текущего трека;
- 5) отношение числа перекрестков для трека с минимальным их количеством к числу перекрестков на текущем треке;
- 6) отношение числа левых поворотов на текущем треке к общему числу поворотов на нем;
- 7) отношение минимального времени движения (с максимально разрешенной скоростью) к оцененному времени движения по текущему треку;
- 8) отношение оцененного минимального времени движения по кратчайшему (по времени) треку к оцененному времени движения по текущему треку;
- 9) корень из дисперсии разброса текущих величин скорости на текущем треке по отношению к допустимой максимальной скорости (60 км/ч).

Благодарности

Работа выполнена при финансовой поддержке Министерства науки и высшего образования РФ (уникальный идентификатор проекта RFMEFI57518X0177).